

Programowanie 3W grafiki w OpenGL. Import modeli z Blendera w OpenGL

Aleksander Denisiuk
Polsko-Japońska Akademia Technik Komputerowych
Wydział Informatyki w Gdańsku
ul. Brzegi 55
80-045 Gdańsk

denisjuk@pja.edu.pl

Import modeli z Blendera w OpenGL

Wprowadzenie

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

Najnowsza wersja tego dokumentu dostępna jest pod adresem
<http://users.pja.edu.pl/~denisjuk/>

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

Wprowadzenie

Przykład modelu zaimportowanego

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów



■ Blender → Wavefront .obj → OpenGL

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- rozłożenie modelu na płaszczyźnie (UV mapping)
- Wypiekanie tekstury
- eksport w obj

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- zaznacz krawędzie-szwy, Mark Seam
- nowy obrazek w edytorze UV, bez przezroczystości
- zaznacz wszystkie krawędzie, Unwrap (być może dwa razy)

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- zakładka Render
 - ☐ opcja Textures
 - ☐ przycisk Bake
- zapisać teksturę jako png
- skonwertować do tga



- wypróbować format tga w Blenderze

Wprowadzenie

Przykład

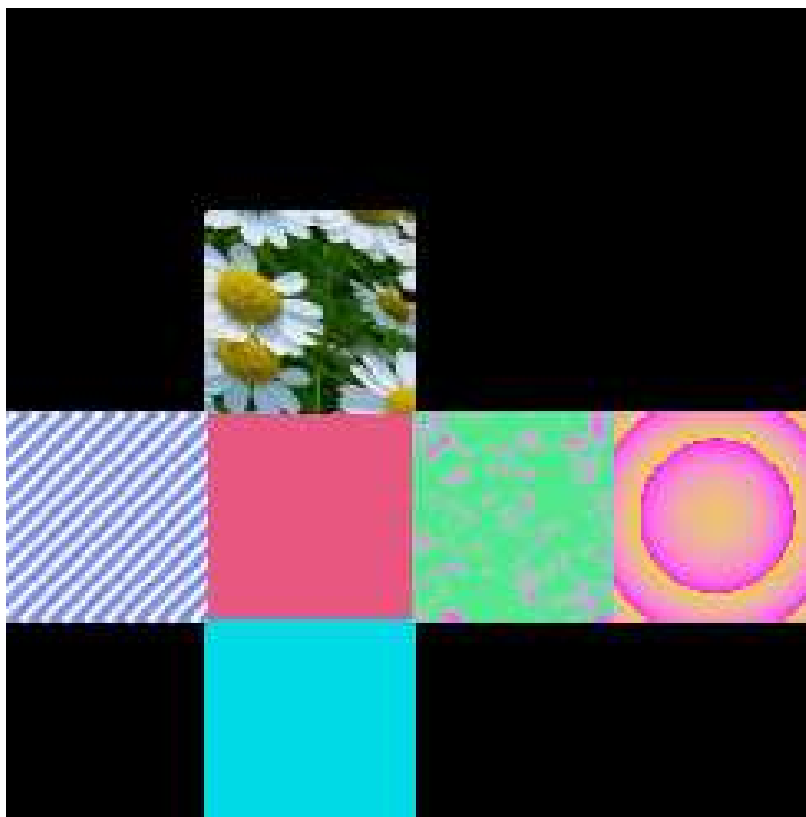
Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów



Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- menu File, Export, Wavefront (.obj)
- opcje Include Normals, Triangulate Faces, Selection Only

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- Wavefront Technologies
- format jest legalny, przyjęty przez wszystkich wytwórców 3W aplikacji
- dwa pliki

- *.obj — informacja o wierzchołkach
- *.mtl — informacja o materiałach

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
# Blender MTL File: 'kostka.blend'
# Material Count: 3
newmtl Material.001_untitled
Ns 96.078431
Ka 0.000000 0.000000 0.000000
Kd 0.640000 0.075960 0.174290
Ks 0.500000 0.500000 0.500000
Ni 1.000000
d 1.000000
illum 2
map_Kd tekstura.png
.....
```

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
.....  
newmtl Material.002_untitled  
Ns 96.078431  
Ka 0.000000 0.000000 0.000000  
Kd 0.640000 0.640000 0.640000  
Ks 0.000000 0.000000 0.000000  
Ni 1.000000  
d 1.000000  
illum 1  
map_Kd tekstura.png  
.....
```

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
.....  
newmtl Material_untitled  
Ns 96.078431  
Ka 0.000000 0.000000 0.000000  
Kd 0.640000 0.640000 0.640000  
Ks 0.500000 0.500000 0.500000  
Ni 1.000000  
d 1.000000  
illum 2  
map_Kd tekstura.png
```

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
# Blender v2.63 (sub 0) OBJ File: 'kostka.blend'
# www.blender.org
mtllib kostka.mtl
o Cube
v 1.000000 -1.000000 -1.000000
v 1.000000 -1.000000 1.000000
v -1.000000 -1.000000 1.000000
v -1.000000 -1.000000 -1.000000
v 1.000000 1.000000 -0.999999
v 0.999999 1.000000 1.000001
v -1.000000 1.000000 1.000000
v -1.000000 1.000000 -1.000000
.....
```


<u>Wprowadzenie</u>	vt 0.249999 0.250000
Przykład	vt 0.250000 0.500000
Eksport	vt 0.000000 0.500000
Format .obj	vt 0.000000 0.250000
<u>Import</u>	vt 0.499999 0.250000
<u>Implementacja</u>	vt 0.749999 0.250000
Hierarchia	vt 0.750000 0.500000
<u>programów</u>	vt 0.499999 0.500000
	vt 1.000000 0.500000
	vt 1.000000 0.249999
	vt 0.249999 0.000000
	vt 0.499999 0.000000
	vt 0.499999 0.749999
	vt 0.249999 0.749999

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
.....  
vn 0.000000 -1.000000 0.000000  
vn 0.000000 1.000000 0.000000  
vn -1.000000 -0.000000 -0.000000  
vn 0.000000 0.000000 -1.000000  
vn 1.000000 0.000000 0.000000  
vn -0.000000 -0.000000 1.000000  
.....
```


Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

.....
usemtl Material_untitled

s off

f 1/1/1 2/2/1 3/3/1

f 1/1/1 3/3/1 4/4/1

f 5/5/2 8/6/2 7/7/2

f 5/5/2 7/7/2 6/8/2

f 3/9/3 7/7/3 8/6/3

f 3/9/3 8/6/3 4/10/3

f 5/5/4 1/1/4 4/11/4

f 5/5/4 4/11/4 8/12/4

.....

Druga i trzecia grupa wierzchołków

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

```
.....  
usemtl Material.001_untitled  
f 1/1/5 5/5/5 6/8/5  
f 1/1/5 6/8/5 2/2/5  
usemtl Material.002_untitled  
f 2/2/6 6/8/6 7/13/6  
f 2/2/6 7/13/6 3/14/6  
.....
```

Wprowadzenie

Przykład

Eksport

Format .obj

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

- `newmtl` — nazwę materiału
- `Ka` — trójwymiarowy współczynnik odbicia światła naturalnego (ambient), dodajemy czwartą współrzędną $\alpha = 1$
- `Kd` — trójwymiarowy współczynnik odbicia rozproszonego (diffuse), dodajemy czwartą współrzędną $\alpha = 1$
- `Ks` — trójwymiarowy współczynnik odbicia zwierciadlanego, dodajemy czwartą współrzędną $\alpha = 1$
- `Ns` — wskaźnik odbicia zwierciadlanego

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

Import

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
typedef struct NamedMaterial{  
    char name_[30];  
    Material m;  
} NamedMaterial;
```

```
typedef struct VertexGroup{  
    GLuint vao;  
    GLuint vertices;  
    int mat_number;  
    int n_of_vertices;  
} VertexGroup;
```

```
typedef GLfloat Vec2[2];  
typedef GLfloat Vec3[3];
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

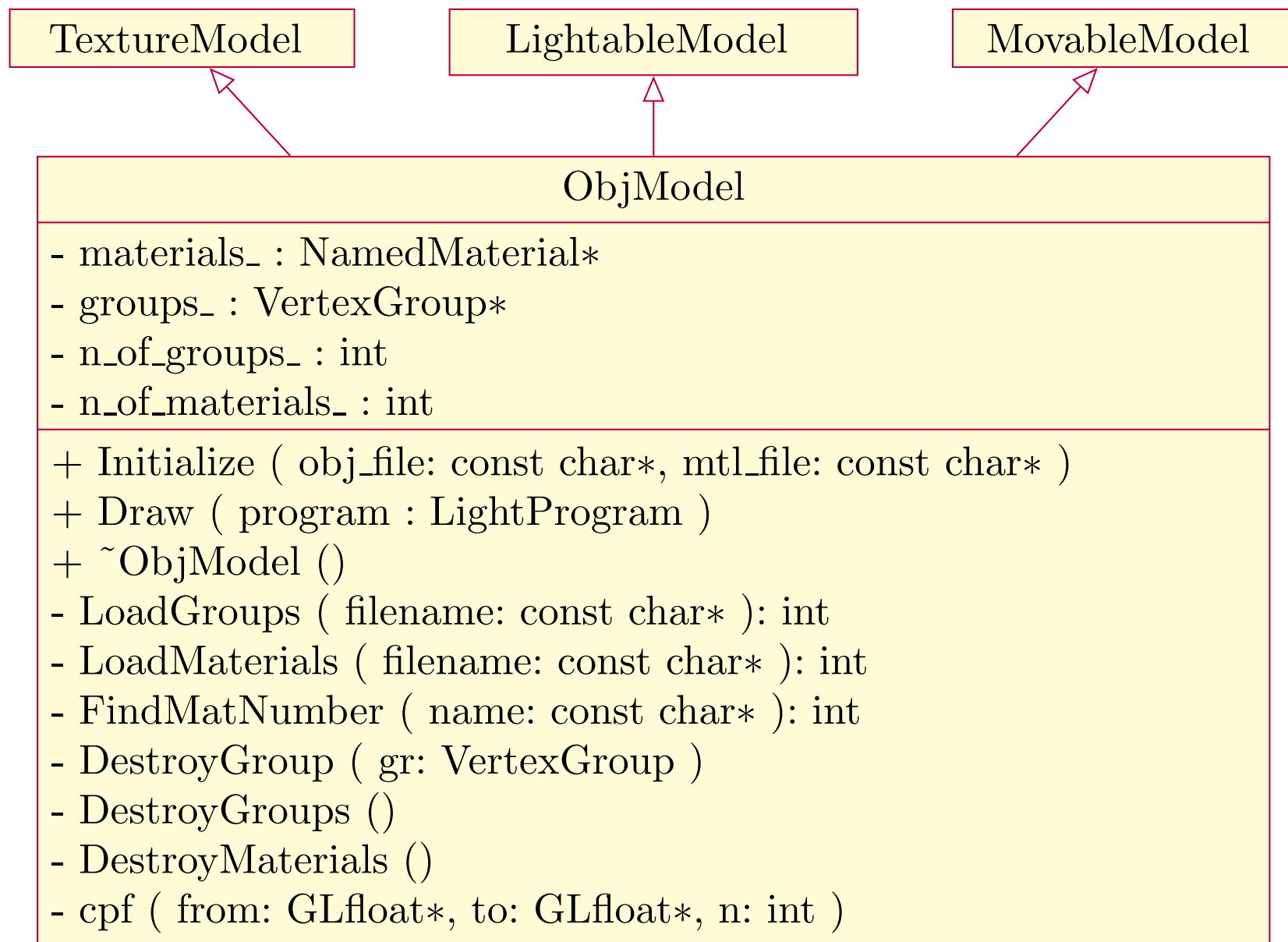
::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów



Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
class ObjModel{  
public:  
    void Initialize(const char *obj_file,  
                    const char *mtl_file);  
    void Draw(const PointLightProgram &);  
    ~ObjModel();  
};
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

private:

NamedMaterial * materials_;

VertexGroup * groups_;

int n_of_groups_;

int n_of_materials_;

int LoadGroups(const char * filename);

int LoadMaterials(const char* filename);

int FindMatNumber(const char* MatName);

void DestroyGroup(VertexGroup gr);

void DestroyGroups();

void DestroyMaterials(void);

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
void ObjModel::Initialize(  
    const char *obj_file,  
    const char *mtl_file )  
{  
    n_of_materials_=LoadMaterials(mtl_file);  
    n_of_groups_=LoadGroups(obj_file);  
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
int ObjModel::LoadMaterials(const char* filename){
    int n_of=-1;
    int maxMat=2;
    int d_mat=2;
    char mode[10];
    NamedMaterial * new_materials;

    ifstream file (filename, ios::in|ios::binary);

    if (file.is_open()) {
        materials_ = (NamedMaterial*)
            malloc(maxMat*sizeof(NamedMaterial));

        while(file>>mode){
```

Nowy materiał. Alokacja nowej pamięci

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
if(strcmp("newmtl", (const char*)mode)==0){
    n_of++;
    if(n_of>=maxMat){
        maxMat+=d_mat;
        new_materials
            =(NamedMaterial*)realloc(
                materials_, maxMat*sizeof(NamedMaterial) );
        if(NULL!=new_materials) materials_=new_materials;
        else {
            cerr<< "ERROR:\n";
            file.close();
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
}
```

Nowy materiał. Nazwa i światło emitowane

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
file>>materials_[n_of].name_;  
materials_[n_of].m.emission[0]=0.0f;  
materials_[n_of].m.emission[1]=0.0f;  
materials_[n_of].m.emission[2]=0.0f;  
materials_[n_of].m.emission[3]=1.0f;  
}
```

Odbicie światła rozproszonego

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("Kd", (const char*)mode)==0){  
    // diffuse  
    file >> materials_[n_of].m.diffuse[0]  
        >> materials_[n_of].m.diffuse[1]  
        >> materials_[n_of].m.diffuse[2];  
    materials_[n_of].m.diffuse[3]=1.0f;  
}
```

Odbicie światła zwierciadlanego

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("Ks", (const char*)mode)==0){  
    // specular  
    file >> materials_[n_of].m.specular[0]  
        >> materials_[n_of].m.specular[1]  
        >> materials_[n_of].m.specular[2];  
    materials_[n_of].m.specular[3]=1.0f;  
}
```

Wskaźnik odbicia zwierciadlanego

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("Ns", (const char*)mode)==0){  
    // shininess  
    file>> materials_[n_of].m.shininess;  
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("Ka", (const char*)mode)==0){  
    // ambient  
    file >> materials_[n_of].m.ambient[0]  
        >> materials_[n_of].m.ambient[1]  
        >> materials_[n_of].m.ambient[2];  
    materials_[n_of].m.ambient[3]=1.0f;  
}
```


WprowadzenieImportStruktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

ImplementacjaHierarchia
programów

```
        else file.ignore(1024, '\n');
    }
    file.close();
}
else{
    cerr<<"ERROR: " << filename<<endl;
    exit(EXIT_FAILURE);
}
return n_of+1;
}
```

LoadGroups: zmienne pomocnicze

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
int ObjModel::LoadGroups(const char * filename){
    int n_of=-1; // Groups
    int max=2;
    int delta=2;
    int mat_number=-1;
    int n_of_vert=-1; //vertices
    int max_vert=2;
    int d_vert=2;
    int n_of_vert_in_gr=-1; // vertices in group
    int max_v_in_g=6;
    int d_v_in_g=6; // >=3
    int n_of_tex=-1; // Texture
    int max_tex=2;
    int d_tex=2;
    int n_of_norm=-1; // normals
    int max_norm=2;
    int d_norm=2;
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
VertexGroup * new_groups;  
Vec3 * vertices;  
NormalTextureVertex * vertices_in_gr;  
Vec2 * tex_coords;  
Vec3 * normals;  
Vec3 * new_vertices;  
NormalTextureVertex * new_vertices_in_gr;  
Vec2 * new_tex_coords;  
Vec3 * new_normals;
```

```
int v,t,n; //vertex data
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
ifstream file (filename, ios::in|ios::binary);

if (file.is_open()) {
    groups_ = (VertexGroup*)
        malloc(max*sizeof(VertexGroup));
    vertices = (Vec3*) malloc(max_vert*sizeof(Vec3));
    vertices_in_gr = (NormalTextureVertex*)
        malloc(max_v_in_g*sizeof(NormalTextureVertex));
    tex_coords = (Vec2*) malloc(max_tex*sizeof(Vec2));
    normals = (Vec3*) malloc(max_norm*sizeof(Vec3));

    while (file>>mode) {
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
if(strcmp("v", (const char*)mode)==0){
    //Vertex
    n_of_vert++;
    if(n_of_vert>=max_vert){
        max_vert+=d_vert;
        new_vertices = (Vec3*)
            realloc(vertices,max_vert*sizeof(Vec3));
        if(NULL!=new_vertices) vertices=new_vertices;
        else {
            cerr<< "ERROR: ... \n";
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
    file >> vertices[n_of_vert][0]
        >> vertices[n_of_vert][1]
        >> vertices[n_of_vert][2];
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("vn", (const char*)mode)==0){
    //Normal
    n_of_norm++;
    if(n_of_norm>=max_norm){
        max_norm+=d_norm;
        new_normals = (Vec3*)
            realloc(normals,max_norm*sizeof(Vec3));
        if(NULL!=new_normals) normals=new_normals;
        else {
            cerr<< "ERROR: ...";
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
    file >> normals[n_of_norm][0]
        >> normals[n_of_norm][1]
        >> normals[n_of_norm][2];
}
```

Nowa para współrzędnych teksturowych

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("vt",(const char*)mode)==0){
    //Texture
    n_of_tex++;
    if(n_of_tex>=max_tex){
        max_tex+=d_tex;
        new_tex_coords = (Vec2*)
            realloc(tex_coords,max_tex*sizeof(Vec2));
        if (NULL!=new_tex_coords)
            tex_coords=new_tex_coords;
        else {
            cerr<< "ERROR: ...\\n";
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
    file >> tex_coords[n_of_tex][0]
        >> tex_coords[n_of_tex][1];
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
else if(strcmp("f", (const char*)mode)==0){
    //Face
    if(n_of_vert_in_gr+3>=max_v_in_g){
        max_v_in_g+=d_v_in_g;
        new_vertices_in_gr = (NormalTextureVertex*)
            realloc(vertices_in_gr,
                    max_v_in_g*sizeof(NormalTextureVertex));
        if(NULL!=new_vertices_in_gr)
            vertices_in_gr=new_vertices_in_gr;
        else {
            cerr << "ERROR: ...\n";
            exit(EXIT_FAILURE);
        }
    }
}
```


WprowadzenieImportStruktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

ImplementacjaHierarchia
programów

```

for(i=0;i<3;i++){
    // three vertices
    file >> v >> g >> t>> g >>n;
    n_of_vert_in_gr++;
    cpf(vertices[v-1],
        vertices_in_gr[n_of_vert_in_gr].position, 4);
    cpf(tex_coords[t-1],
        vertices_in_gr[n_of_vert_in_gr].texture, 2);
    cpf(normals[n-1],
        vertices_in_gr[n_of_vert_in_gr].normal, 3);
}
}

```

- `void cpf(GLfloat* from, GLfloat* to, int n)` — pomocnicza funkcja do kopiowania danych z uzupełnieniem

WprowadzenieImportStruktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

ImplementacjaHierarchia
programów

```
void ObjModel::cpf(GLfloat* from,
    GLfloat* to, int n){
    if(n==4){
        to[3]=1.0f;
        n--;
    }
    while(n-->0){
        to[n]=from[n];
    }
    return;
}
```

- `void cpf(GLfloat* from, GLfloat* to, int n)` — pomocnicza funkcja do kopiowania danych z uzupełnieniem

Nowa grupa wierzchołków.

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze
ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

- Jeżeli grupa już została wczytana, jej dane wysyłamy na GPU

- VAO

```
else if(strcmp("usemtl", (const char*)mode)==0){
```

```
    //New group
```

```
    if(n_of>=0){
```

```
        //send current group to GPU
```

```
        glGenVertexArrays(1, &groups_[n_of].vao);
```

```
        glBindVertexArray(groups_[n_of].vao);
```

Wysyłanie poprzedniej grupy na GPU. VBO

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
glGenBuffers(1, &groups_[n_of].vertices);
glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER,
             groups_[n_of].vertices);
glBufferData(GL_ARRAY_BUFFER,
             (n_of_vert_in_gr+1)*sizeof(NormalTextureVertex),
             vertices_in_gr, GL_STATIC_DRAW);
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
glVertexAttribPointer(0, 4, GL_FLOAT, GL_FALSE,
    sizeof(vertices_in_gr[0]), (GLvoid*)0);
glVertexAttribPointer(2, 2, GL_FLOAT, GL_FALSE,
    sizeof(vertices_in_gr[0]),
    (GLvoid*)sizeof(vertices_in_gr[0].position));
glVertexAttribPointer(3, 3, GL_FLOAT, GL_FALSE,
    sizeof(vertices_in_gr[0]),
    (GLvoid*)(sizeof(vertices_in_gr[0].position)
        + sizeof(vertices_in_gr[0].texture)));
glEnableVertexAttribArray(0);
glEnableVertexAttribArray(2);
glEnableVertexAttribArray(3);

glBindVertexArray(0);

groups_[n_of].n_of_vertices=n_of_vert_in_gr+1;
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
} //
n_of++;
if(n_of>=max){
    max+=delta;
    new_groups= (VertexGroup*)
        realloc(groups_,max*sizeof(VertexGroup));
    if(NULL!=new_groups) groups_=new_groups;
    else {
        cerr<< "ERROR: ... \n";
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
file >> mat_name;
mat_number=FindMatNumber(mat_name);
if(mat_number<0){
    cerr<< "ERROR: Could not find material\n";
    exit(EXIT_FAILURE);
}
groups_[n_of].mat_number=mat_number;
n_of_vert_in_gr=-1;
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
}  
else file.ignore(1024, '\n') ;  
  
} // While  
file.close();  
if(n_of>=0){  
    //send current group to GPU  
}  
  
free(vertices);  
free(vertices_in_gr);  
free(tex_coords);  
free(normals);  
file.close();
```


Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
ObjModel::~~ObjModel(){  
    DestroyGroups();  
    DestroyMaterials();  
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
void ObjModel::DestroyGroups(void){
    glDisableVertexAttribArray(1);
    glDisableVertexAttribArray(0);
    glBindBuffer(GL_ARRAY_BUFFER, 0);
    glBindBuffer(GL_ELEMENT_ARRAY_BUFFER, 0);
    int i;
    for (i=0; i< n_of_groups_; i++){
        DestroyGroup(groups_[i]);
    }
    free(groups_);
    n_of_groups_=0;
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
void ObjModel::DestroyGroup(VertexGroup gr){  
    glDeleteBuffers(1, &gr.vao);  
    glDeleteBuffers(1, &gr.vertices);  
}
```

DestroyMaterials

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
void ObjModel::DestroyMaterials(void)
{
    free(materials_);
    n_of_materials_=0;
}
```

Wprowadzenie

Import

Struktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

Implementacja

Hierarchia
programów

```
void ObjModel::Draw(const LightProgram &prog){  
    model_matrix_.SetUnitMatrix();  
    model_matrix_.RotateAboutX(45);  
    model_matrix_.RotateAboutY(-45);  
  
    normal_matrix_.SetUnitMatrix();  
    normal_matrix_.RotateAboutY(45);  
    normal_matrix_.RotateAboutX(-45);  
  
    glUseProgram(prog);  
    prog.SetModelMatrix(model_matrix_);  
    prog.SetNormalMatrix(normal_matrix_);  
}
```

WprowadzenieImportStruktury
pomocnicze

ObjModel

::Initialize

::LoadMaterials

::LoadGroups

::Destruktor

::Draw

ImplementacjaHierarchia
programów

```
glEnable(GL_CULL_FACE);
```

```
glCullFace(GL_BACK);
```

```
glFrontFace(GL_CCW);
```

```
glActiveTexture(texture_unit_);
```

```
glBindTexture(GL_TEXTURE_2D, texture_);
```

```
for (int i=0; i<n_of_groups_; i++){
```

```
    glBindVertexArray(groups_[i].vao);
```

```
    prog.SetMaterial(
```

```
        materials_[groups_[i].mat_number].m);
```

```
    glDrawArrays(GL_TRIANGLES, 0,
```

```
        groups_[i].n_of_vertices);
```

```
    glBindVertexArray(0);
```

```
}
```

```
glDisable(GL_CULL_FACE);
```

```
glUseProgram(0);
```

```
}
```

Wprowadzenie

Import

Implementacja

Wynik

Hierarchia
programów

Implementacja

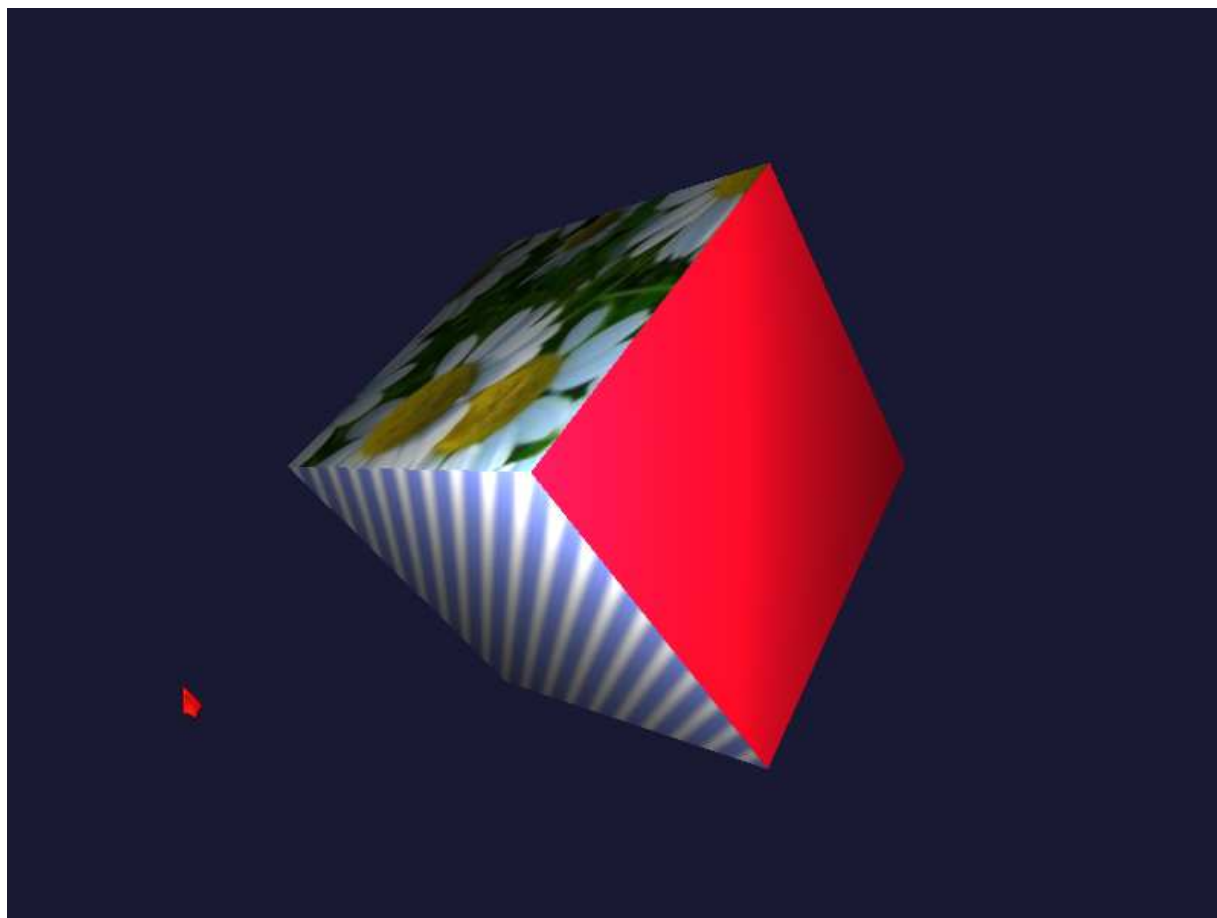
Wprowadzenie

Import

Implementacja

Wynik

Hierarchia
programów



Wprowadzenie

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

BaseProgram

CameraProgram

TextureCamera
Program

ModelProgram

LightProgram

PointLight

Inicjalizacja

Hierarchia programów

Wprowadzenie

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

BaseProgram

CameraProgram

TextureCamera
Program

ModelProgram

LightProgram

PointLight

Inicjalizacja

BaseProgram

```
# program_ : GLuint
```

```
- vertex_shader_ : GLuint
```

```
- fragment_shader_ : GLuint
```

```
+ operator GLuint() const
```

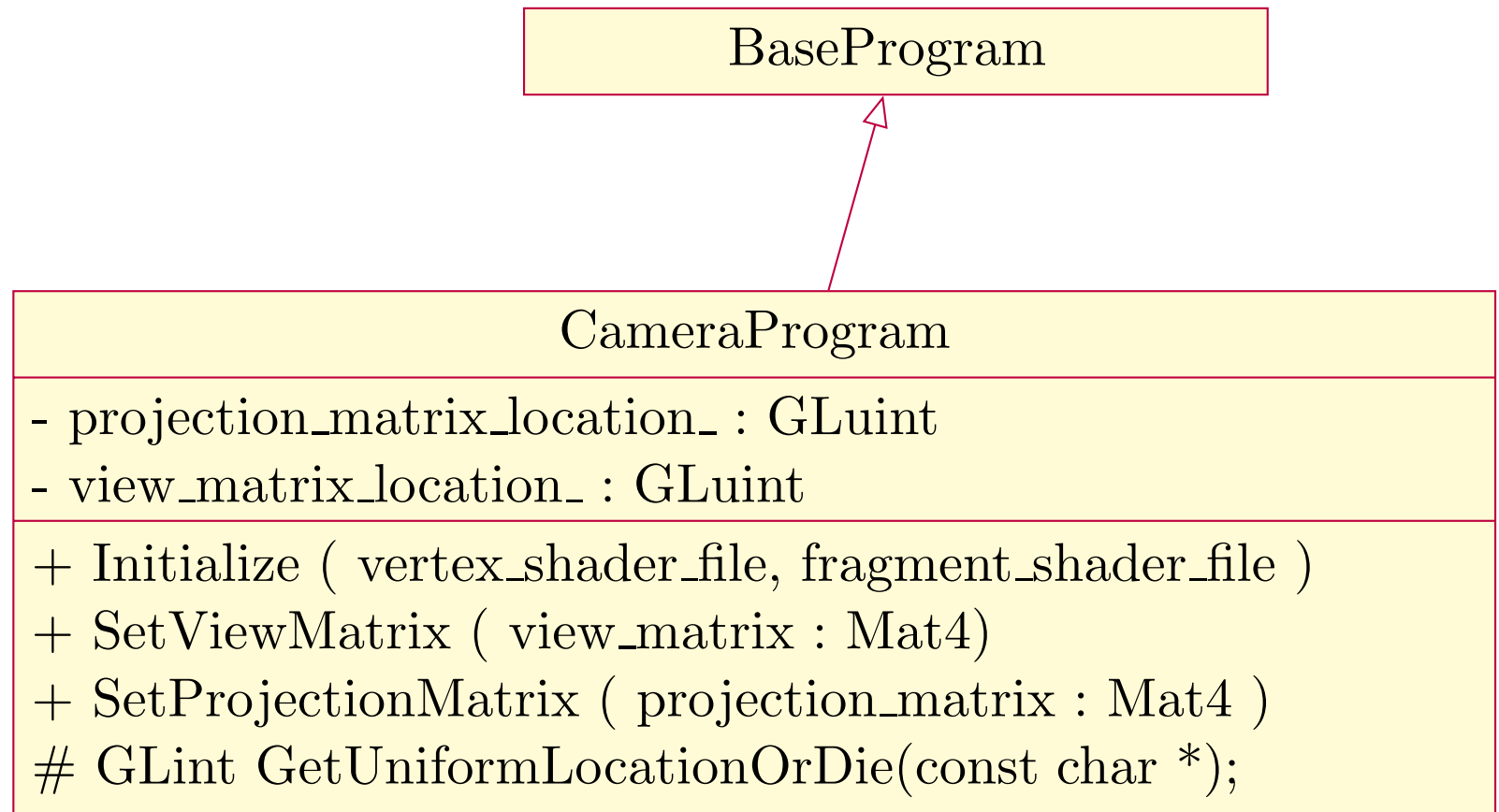
```
+ ~BaseProgram ()
```

```
+ Initialize (vertex_shader_file, fragment_shader_file)
```

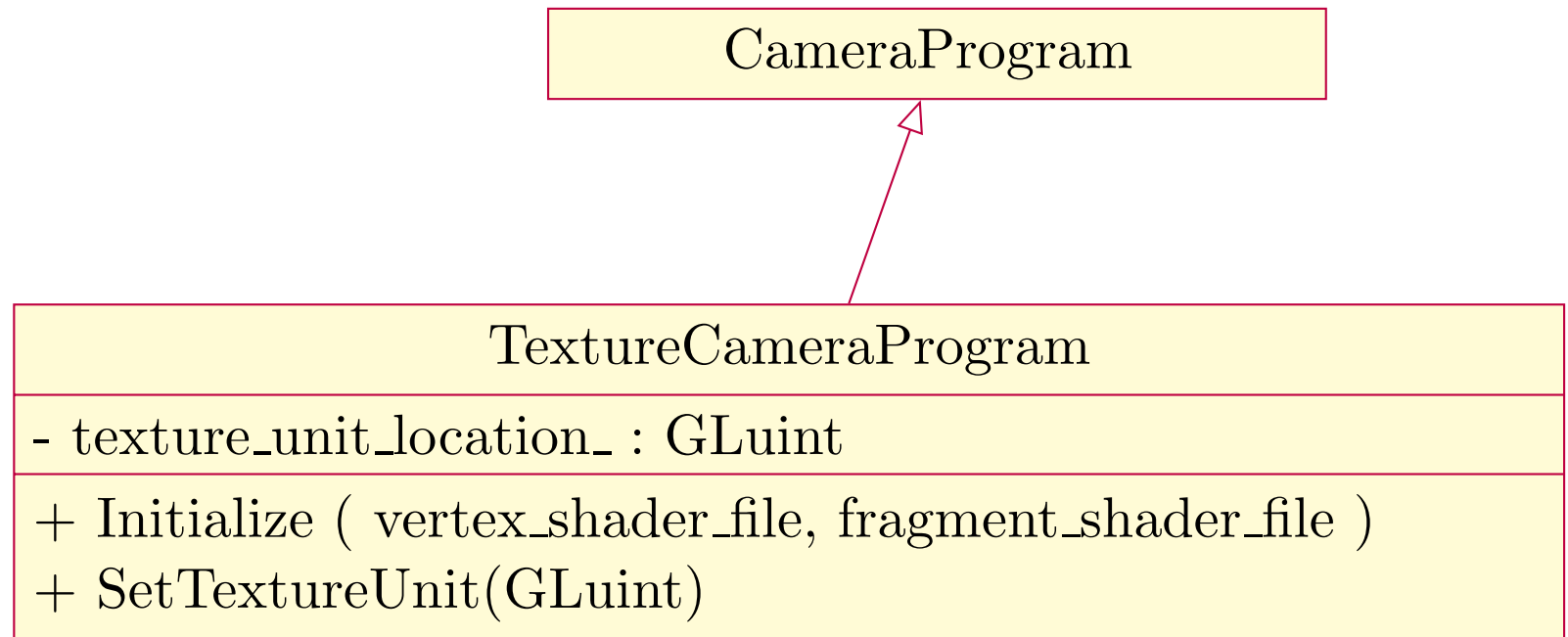
```
- LoadAndCompileShaderOrDie ( source_file, type )
```

```
- LinkProgramOrDie ( vertex_shader, fragment_shader )
```

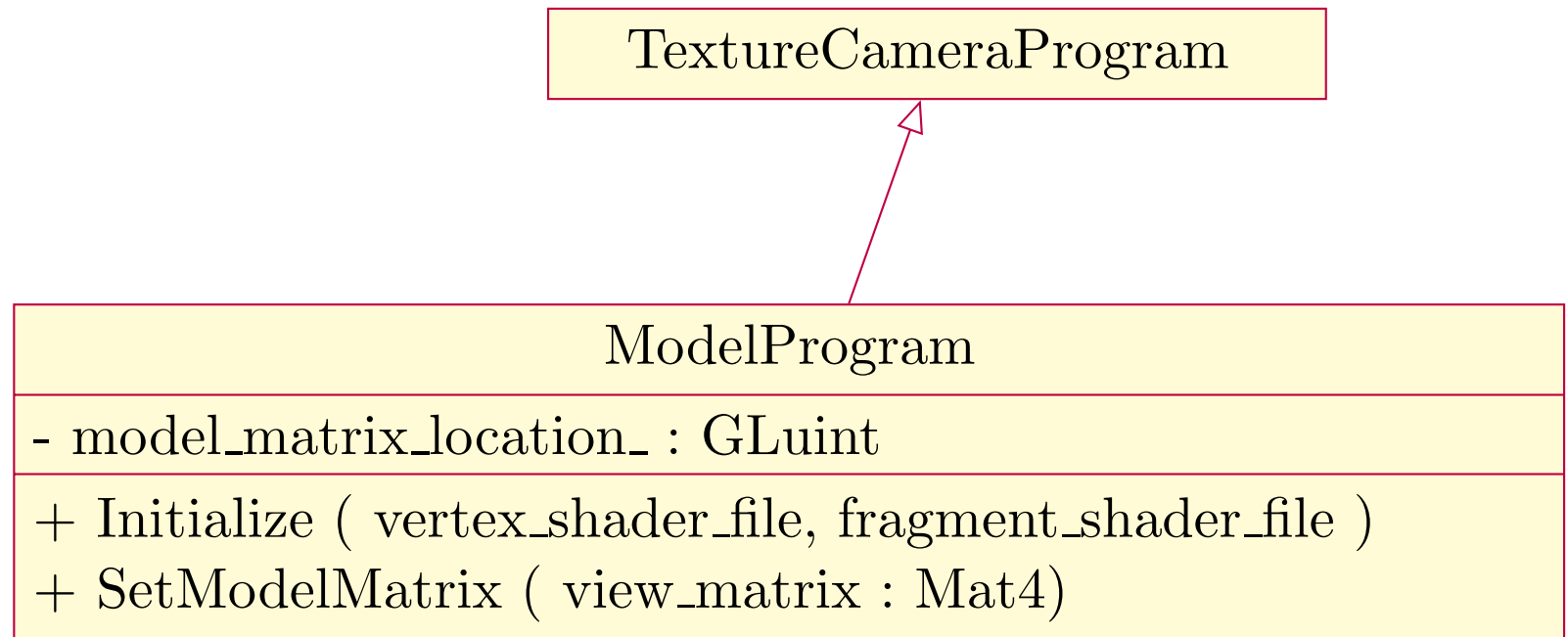
- Wprowadzenie
- Import
- Implementacja
- Hierarchia programów
- BaseProgram
- CameraProgram
- TextureCameraProgram
- ModelProgram
- LightProgram
- PointLight
- Inicjalizacja



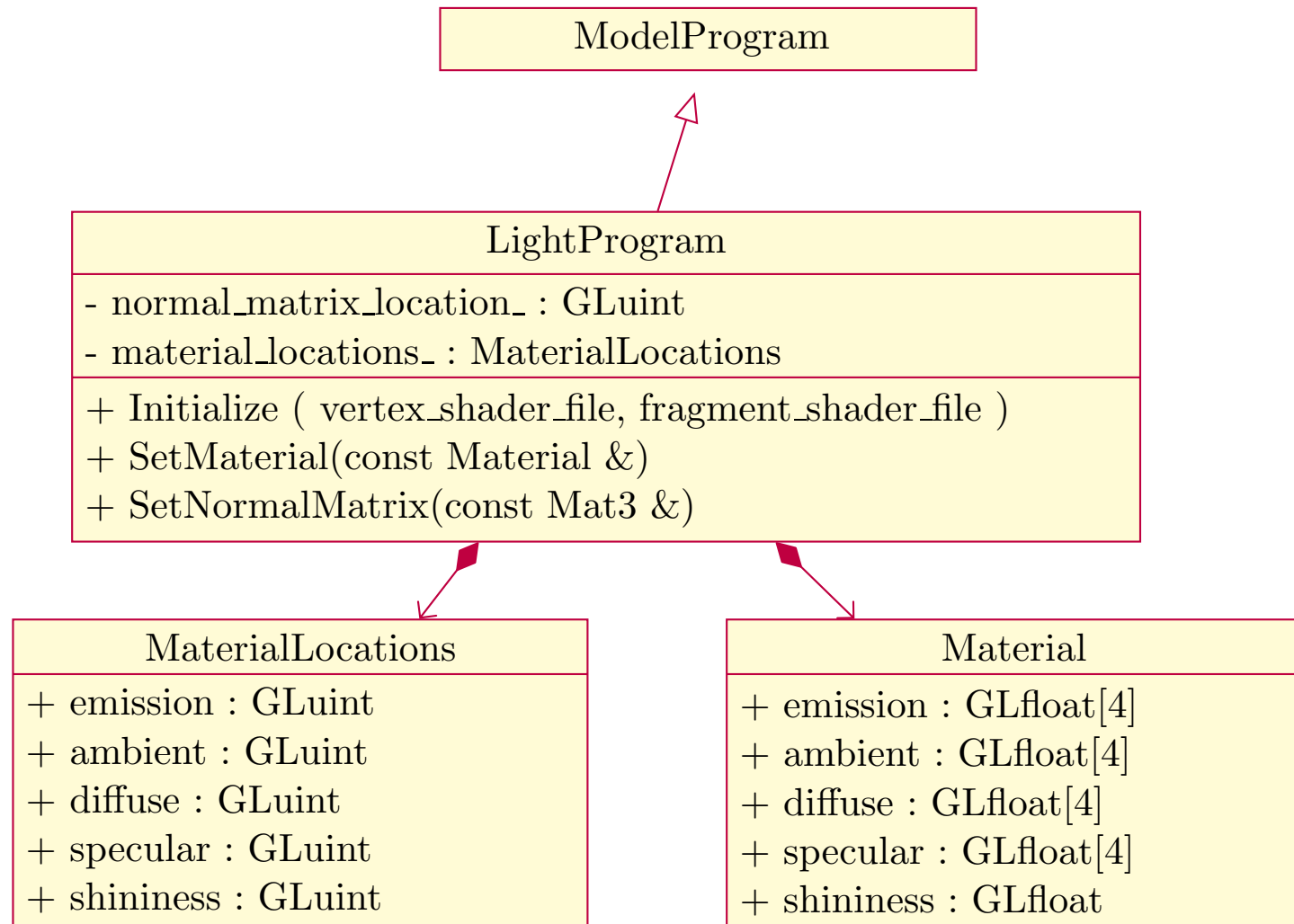
- Wprowadzenie
- Import
- Implementacja
- Hierarchia programów
- BaseProgram
- CameraProgram
- TextureCameraProgram
- ModelProgram
- LightProgram
- PointLight
- Inicjalizacja



- Wprowadzenie
- Import
- Implementacja
- Hierarchia programów
- BaseProgram
- CameraProgram
- TextureCameraProgram
- ModelProgram
- LightProgram
- PointLight
- Inicjalizacja

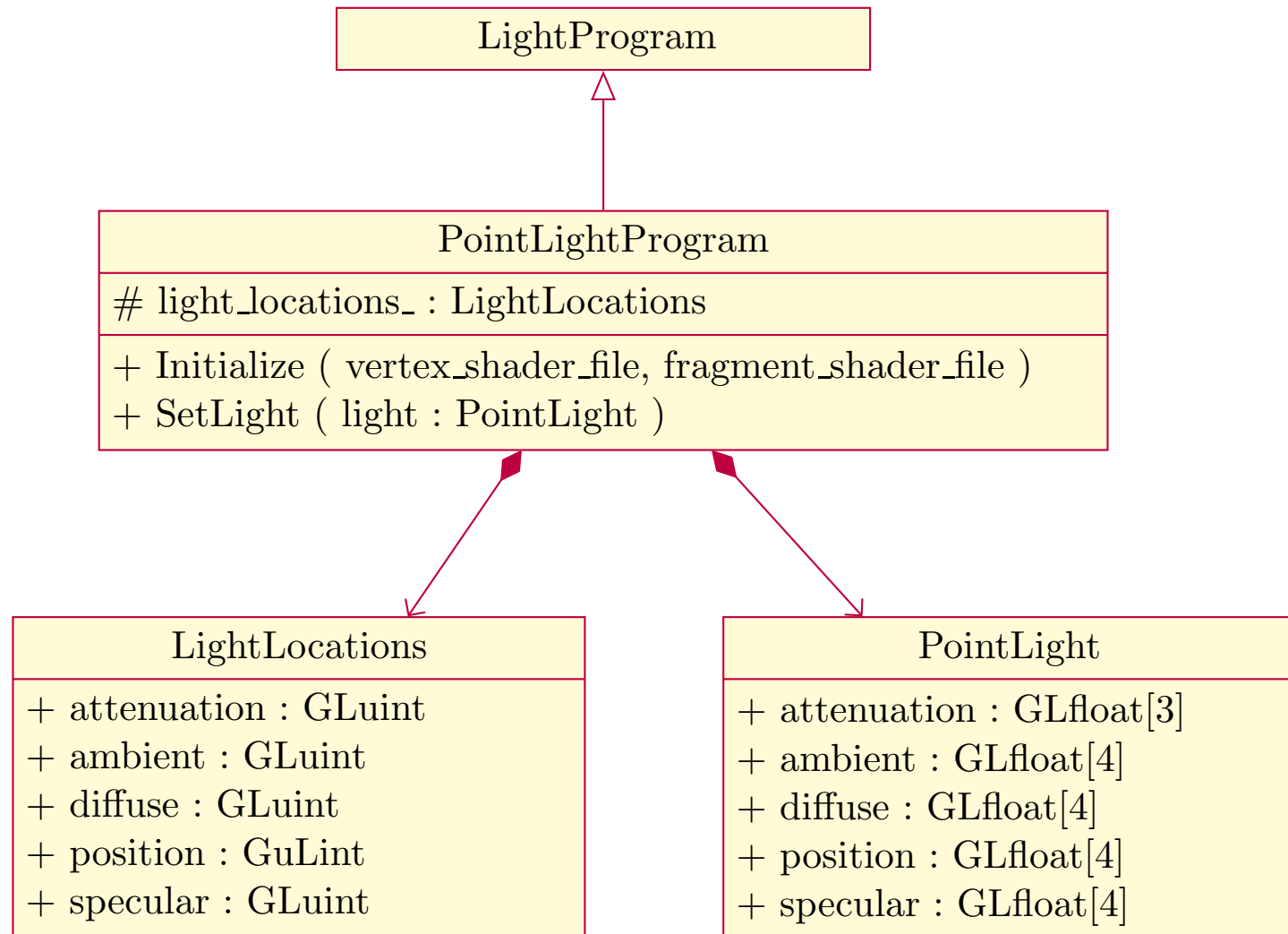


Wprowadzenie
Import
Implementacja
Hierarchia programów
BaseProgram
CameraProgram
TextureCameraProgram
ModelProgram
LightProgram
PointLight
Inicjalizacja



Program ze światłem punktowym

Wprowadzenie
Import
Implementacja
Hierarchia programów
BaseProgram
CameraProgram
TextureCameraProgram
ModelProgram
LightProgram
PointLight
Inicjalizacja



Wprowadzenie

Import

Implementacja

Hierarchia
programów

BaseProgram

CameraProgram

TextureCamera
Program

ModelProgram

LightProgram

PointLight

Inicjalizacja

```
void PointLightProgram::Initialize(  
    const char *vertex_shader_file,  
    const char *fragment_shader_file){  
    LightProgram::Initialize(vertex_shader_file,  
        fragment_shader_file);  
    light_locations_.ambient  
        = GetUniformLocationOrDie("light.ambient");  
    light_locations_.attenuation  
        = GetUniformLocationOrDie("light.attenuation");  
    light_locations_.diffuse  
        = GetUniformLocationOrDie("light.diffuse");  
    light_locations_.position  
        = GetUniformLocationOrDie("light.position");  
    light_locations_.specular  
        = GetUniformLocationOrDie("light.specular");  
}
```